

## 2.1) Tecniche risolutive:

### Metodi risolutivi:

-> Esistono differenti metodi per risolvere le reti in dominio stazionario:

1. Metodo di Millman;
2. Metodo sistematico (basato su leggi di Kirchhoff);
3. Principio di sovrapposizione degli effetti;
4. Thevenin (o Norton);
5. Metodi sistematici (nodi o anelli).

#### 1. Metodo di Millman:

-> **DEF:** In una rete **binodale**, la tensione tra i due nodi è pari ad un rapporto. A numeratore abbiamo la sommatoria delle reti di corto circuito e a denominatore abbiamo la sommatoria delle conduttanze (G) di ogni lato:

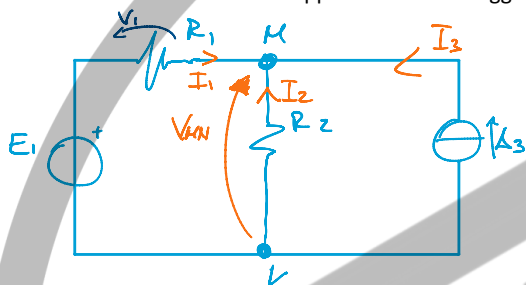
$$V_{MN} = \frac{\sum_i A_i + \sum_j \frac{E_j}{R_j}}{\sum_k \frac{1}{R_k}}$$

- La rete dev'essere BINODALE.
- È ricavata da una KCL ad un nodo specifico.

->  $R_k$ : resistenze dei rami in cui sono presenti solo resistenze o resistenze e generatori di tensione ⚠

-> **DIM:**

Non va dimostrato: è l'applicazione della legge di Kirchhoff alle correnti:



- KCL:  $I_1 + I_2 + I_3 = 0$ .

-> è chiaro, nella realtà fisica, che abbiamo sbagliato almeno un segno (altrimenti non ci viene 0) => Un verso di quelli ipotizzati (almeno) contraddice la realtà (non possono essere tutte e tre negative).

-  $I_3 = \Delta_3$  -  $I_2 = -\frac{V_{MN}}{R_2}$   
 PERCHÉ R NON È UN GENERATORE !!!

-  $I_1 = \frac{V_1}{R_1} = \frac{(E_1 - V_{MN})}{R_1}$

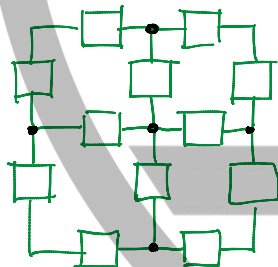
$\Rightarrow \frac{E_1}{R_1} - \frac{V_{MN}}{R_1} + \left(-\frac{V_{MN}}{R_2}\right) + \Delta_3 = 0 \rightarrow \frac{E_1}{R_1} + \Delta_3 = \frac{V_{MN}}{R_1} + \frac{V_{MN}}{R_2} =$

-> Se sono presenti più generatori su un lato => li sommo (con segno opportuno) a numeratore.


#### 2. Metodo sistematico (o per ispezione):

-> **DEF:** Data una rete generica, il metodo sistematico ci dice quali/ il numero di equazioni linearmente indipendenti dobbiamo impostare per risolvere linearmente una rete/circuito elettrico:

-> Hp: solo reti lineari



1. Individuare il numero di nodi propri, contandoli a mano;  
# nodi propri = 5
2. Individuiamo il numero di lati, contandoli a mano;  
# lati = 8.
3. Individuiamo il numero di incognite ed equazioni necessarie per creare un sistema e risolvere il problema:  
-> Per risolvere il problema è necessario un sistema a  $2 \cdot l$  equazioni di  $2 \cdot l$  incognite (16: perché  $2 \cdot l$ : abbiamo 2 incognite per ogni lato), di cui...
  - $N_{KCL, ind} = n - 1$ : equazioni KCL = 4 equazioni;
  - $N_{KVL, ind} = l - n + 1$ : equazioni KVL = 4 equazioni.
  - Le restanti equazioni sono recuperate dalle equazioni caratteristiche dei bipoli equivalenti che costituiscono ogni lato.

 n: numero di nodi; l: numero di lati.

costituiscono ogni lato.

4. Si risolve il sistema trovando la soluzione della rete.

? Perché vince il lato e non il bipolo?

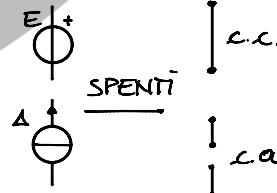
-> Perché la corrente lungo lo stesso bipolo, ci insegna Kirchhoff, è sempre la stessa.

? Perché, sebbene abbiamo due bipoli sullo stesso lato (voltage) lo contiamo una volta sola?

-> Per il principio di equivalenza.

? Da cosa dipende il 4 del  $l-n+1$ ?

-> Dagli anelli. Gli anelli/maglie minime. Possiamo prendere qualsiasi maglia/percorso che vogliamo. L'importante è che siano 4.




#### 3. Principio di sovrapposizione degli effetti (PSE):

-> Hp: si può applicare solo a **reti lineari**, ovvero reti in cui la caratteristica ingresso-uscita è rettilinea (tutti i bipoli devono essere contraddistinti da un'equazione caratteristica lineare).

-> **DEF:** ciascuna grandezza elettrica fondamentale può essere ottenuta sommando algebricamente i contributi causati dalle azioni elettriche (effetti) dei singoli generatori, **presi uno alla volta**, considerando tutti gli altri generatori "spenti" (sostituendoli con il corrispondente circuito passivo)

$$x_{V,I} = \sum_k h_k * E_k + \sum_j l_j A_j;$$

 Somma algebrica significa somma dei parametri presi con relativo segno di verso.

## 2.2) Tecniche risolutive:

### Algoritmo:

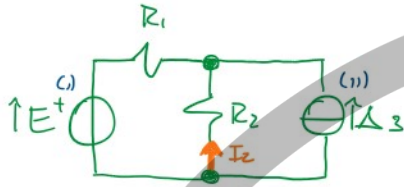
1. Scelgo un generatore da mantenere attivo e passivo tutti gli altri;
2. Mi calcolo le grandezze elettriche fondamentali richieste;
3. Ripeto i passi 1 e 2 per tutti i generatori;
4. Una volta calcolate le grandezze elettriche fondamentali di mio interesse in tutti i casi, per calcolarmi una singola grandezza, sommo i valori che assume in ogni caso precedentemente calcolato:

$$V_A = V_A' + V_A'' + V_A''' + \dots + V_A^n \quad , \text{ con } n \text{ numero di generatori del circuito ;}$$

✦ NON conviene utilizzare il PSE con reti che presentano un numero di generatori sopra 3.

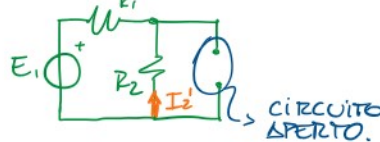
### Esempio:

→ VOGLIAMO CONOSCERE  $I_2 \Rightarrow I_2 = I_2'$



→ Scriviamo i due problemi:

1. Circuito ('): ( $\Delta_3 = 0$ )

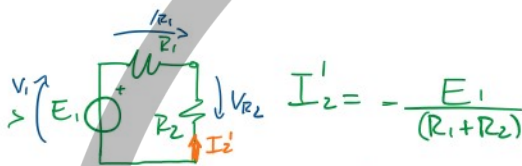


CIRCUITO APERTO.

2. Circuito (''): ( $E_1 = 0$ )



CORTO CIRCUITO.



$$I_2' = -\frac{E_1}{R_1 + R_2}$$

$$V_1 = -(V_{R1} + V_{R2}) \leftarrow E_1 + R_1 I_2' + R_2 I_2' = 0$$

→ POSSIAMO UTILIZZARE MILLMAN.



$$I_2'' = -\frac{V_{MN}}{R_2} = -\frac{1}{R_2} \frac{\Delta_3}{\left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}\right)}$$

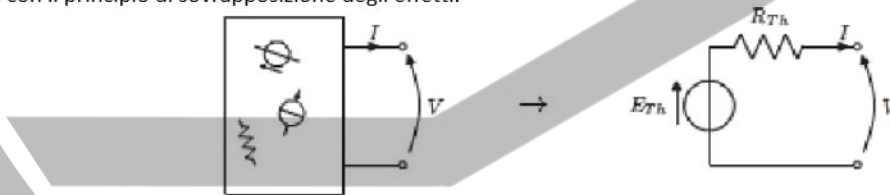
$$\Rightarrow I_2 = I_2' + I_2'' = \frac{E_1}{R_1 + R_2} - \frac{1}{R_2} \frac{\Delta_3}{\left(\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}\right)}$$

## 4. Thevenin/Norton:

### 4.1 Thevenin:

→ DEF: Una rete lineare accessibile a due terminali equivale agli effetti esterni ad un bipolo lineare di tipo serie avente un generatore di tensione che impone la sua differenza di potenziale a vuoto e per resistenza quella "vista" dai suoi morsetti una volta reso passivo.

- hp: reti **LINEARI**,
- Si dimostra con il principio di sovrapposizione degli effetti.

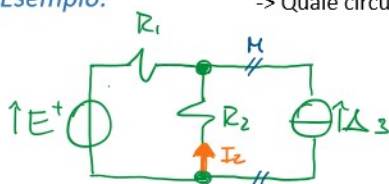


### Algoritmo:

0. Dato il circuito e i morsetti (o bipolo del quale vogliamo costruire l'equivalente Th.)
1.  $V_{Th}$ : Calcoliamo la tensione equivalente tra i morsetti:
  - Calcoliamo la tensione a vuoto tra i due morsetti;
  - Attraverso i morsetti non passa corrente.
2.  $R_{Th}$ : Calcoliamo la resistenza equivalente:
  - Calcoliamo la resistenza risultante ai due morsetti passivando i generatori;
3. Disegniamo il bipolo di Thevenin equivalente **⚠ ⚠ ⚠ RICRDA** che il bipolo di Th avrà i terminali attaccati al bipolo che abbiamo sostituito all'inizio.

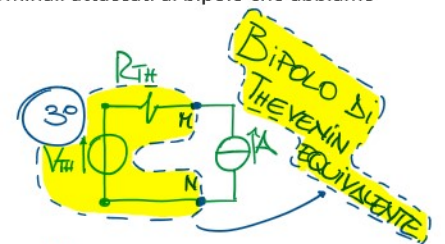
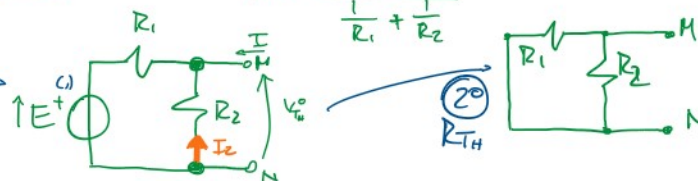
### Esempio:

→ Quale circuito di Th è equivalente al circuito sottostante?



1° → CALCOLIAMO  $V_{MN}$  CON MILLMAN.

$$V_{MN} = \frac{E_1 / R_1}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}}$$

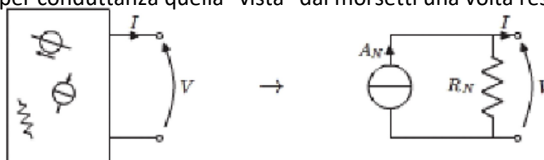


## 2.3) Tecniche risolutive:




### 4.2 Norton:

-> **DEF:** Una rete lineare accessibile a due terminali equivalente agli effetti esterni ad un bipolo lineare tipo parallelo avente per corrente interna la sua corrente di corto circuito e per conduttanza quella "vista" dai morsetti una volta reso passivo.

- Duale di Thevenin

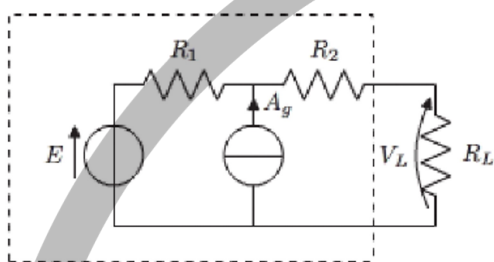


#### Algoritmo:

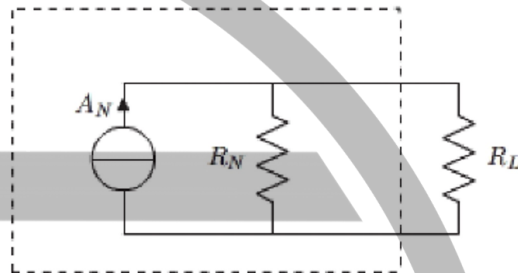
1. Dato il circuito e i morsetti (o bipolo del quale vogliamo costruire l'equivalente Nr.)
2.  $A_N$ : il valore del generatore di corrente equivale alla corrente che attraversa i morsetti quando sono collegati ad un corto circuito;
3.  $R_N$ : Calcoliamo la resistenza equivalente:
  - Calcoliamo la resistenza risultante ai due morsetti passivando i generatori;
4. Disegniamo il bipolo di Norton equivalente    RICRDA che il bipolo di Nr avrà i terminali attaccati al bipolo che abbiamo sostituito all'inizio.

#### Esempio:

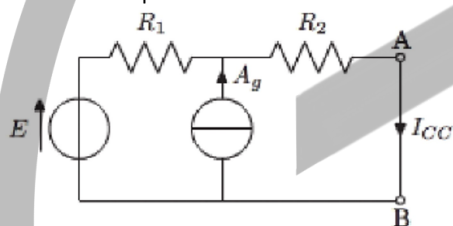
-> Dato il circuito:



-> Applichiamo Norton:



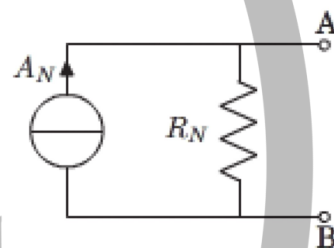
-> Ricaviamo i parametri:



$$A_N = I_{CC} = \frac{E}{R_1 + R_2} + A_g \frac{R_1}{R_1 + R_2}$$

$$R_N = R_{Th} = R_{eq} = R_1 + R_2$$

=> l'equivalente Norton è



### 5. Metodi sistematici (nodi o anelli):

-> **DEF:** è l'applicazione di Thevenin/ Norton in maniera multidimensionale.

-> Formula:  $\underline{G} * \hat{v} = \underline{I}$ ;

- o  $\underline{G}$ : Conduttanza, è una matrice composta dalle conduttanze tra i nodi che si vedono (Se abbiamo n nodi, la matrice sarà (n-1, n-1));

-> Data una rete con n nodi, possiamo scrivere la matrice delle conduttanze che moltiplicata per il vettore delle variabili che ci permette di ottenere le correnti:

Nodi:

$$\begin{bmatrix} G_{11} & G_{12} & \dots & G_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \dots & G_{nn} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} V_1 \\ \vdots \\ V_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_1 \\ \vdots \\ I_n \end{bmatrix}$$

(NORTON GENERALIZZATO) ↳ VARIABILI

ANELLI:

$$\begin{bmatrix} R_{11} & R_{12} & \dots & R_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \dots & R_{nn} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} I_1 \\ \vdots \\ I_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_1 \\ \vdots \\ V_n \end{bmatrix}$$

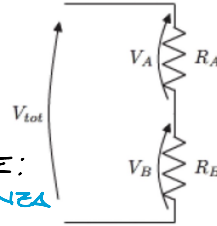
(THEVENIN GENERALIZZATO)

## 2.4) Tecniche risolutive:

### Partitore di tensione:

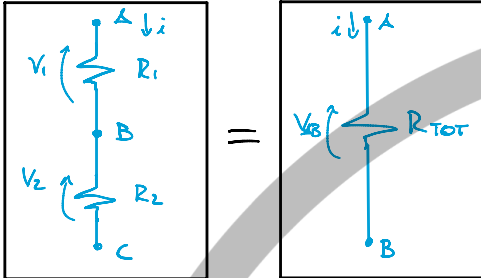
-> Dati due resistori  $R_A$  ed  $R_B$  connessi in serie e sottoposti ad una tensione totale  $V_{tot}$ , le tensioni sui singoli resistori si possono calcolare con le seguenti formule:

$$V_A = \frac{R_A}{R_A + R_B} V_{tot} \quad V_B = \frac{R_B}{R_A + R_B} V_{tot}$$



### Dimostrazione partitore di tensione:

-> OBS: **Dimostrare la seguente uguaglianza**



### Dim:

-> **Abbiamo 2 equazioni:**

- ①° **DATA DALLA LEGGE DI OHM:**  $V = R \cdot I$ ;
- ②° **DATA DAL PRINCIPIO DI EQUIVALENZA:**  $V_{TOT} = V_1 + V_2$ .

-> **IMPOSTIAMO IL SISTEMA:**

$$\begin{cases} 1^\circ V_{AB} = R_{TOT} \cdot i \\ 2^\circ V_{AB} = V_1 + V_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \bullet R_{TOT} = R_1 + R_2 \\ \bullet V_1 = R_1 \cdot i \\ \bullet V_2 = R_2 \cdot i \end{cases}$$

-> **Da cui ricavo:**

$$\begin{aligned} 1^\circ V_{AB} &= (R_1 + R_2) \cdot i & 2^\circ V_1 &= (R_1 + R_2) \cdot i - V_2 \rightarrow V_1 = (R_1 + R_2) \cdot i - R_2 \cdot i \\ 2^\circ V_1 + V_2 &= (R_1 + R_2) \cdot i & 1^\circ i &= \frac{V_{AB}}{(R_1 + R_2)} \end{aligned}$$

-> **Sostituisco  $i$  nell'eq. 2:**

$$V_1 = V_{AB} - \frac{R_2}{(R_1 + R_2)} \cdot V_{AB} \Rightarrow \overbrace{V_{AB} - V_1}^{=V_2} = \frac{R_2}{(R_1 + R_2)} \cdot V_{AB} \Rightarrow V_2 = \frac{R_2}{(R_1 + R_2)} \cdot V_{AB}$$

**⚠ N.B.:** I segni dell'equazione variano a seconda di come sono orientate le variabili intrinseche.

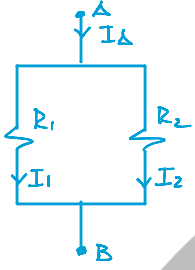
## 2.5) Tecniche risolutive:

### Partitore di corrente:

-> Dato un parallelo di due resistori  $R_A$  ed  $R_B$  attraversato da una corrente totale  $I_m$ , le correnti parziali nei due rami valgono rispettivamente:

$$I_A = \frac{R_B}{R_A + R_B} I_{tot} \quad I_B = \frac{R_A}{R_A + R_B} I_{tot}$$

### DIM. PARTITORE DI CORRENTE



DARE:

- KCL:  $A = I_1 + I_2$
- Ohm:  $V_{TOT} = A \cdot R_{TOT}$
- OBS: RICAVARE  $I_2$ :

$$\textcircled{1} I_2 = A - I_1$$

$$\hookrightarrow I_1 = \frac{V_1}{R_1}$$

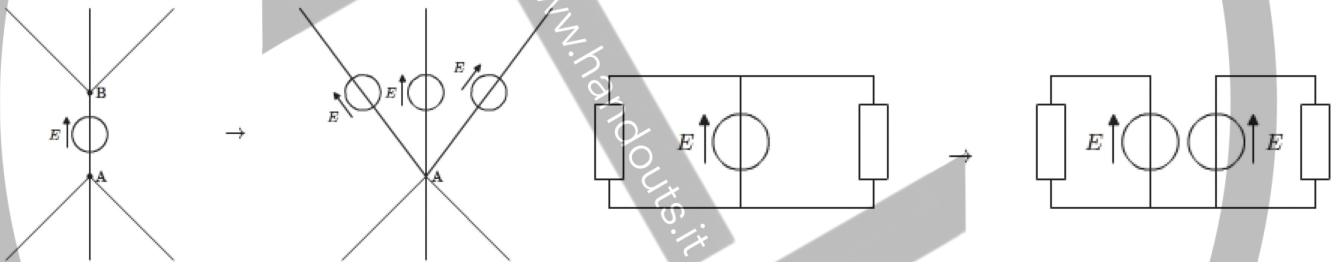
→ MA  $V_1 = V_2$  × DUALITÀ ⇒  $V_1 = V_2 = R_2 \cdot I_2$  (USANDO  $\textcircled{2}$ )  
 ⇒  $I_1 = \frac{R_2 \cdot I_2}{R_1}$ ; → SOSTITUIAMO IN  $\textcircled{1}$ :  $I_2 = A - \frac{R_2 \cdot I_2}{R_1}$

$$\Rightarrow I_2 + I_2 \cdot \frac{R_2}{R_1} = A \quad \Rightarrow \quad I_2 \left( 1 + \frac{R_2}{R_1} \right) = A \quad \Rightarrow \quad I_2 = A \cdot \frac{1}{\left( 1 + \frac{R_2}{R_1} \right)}$$

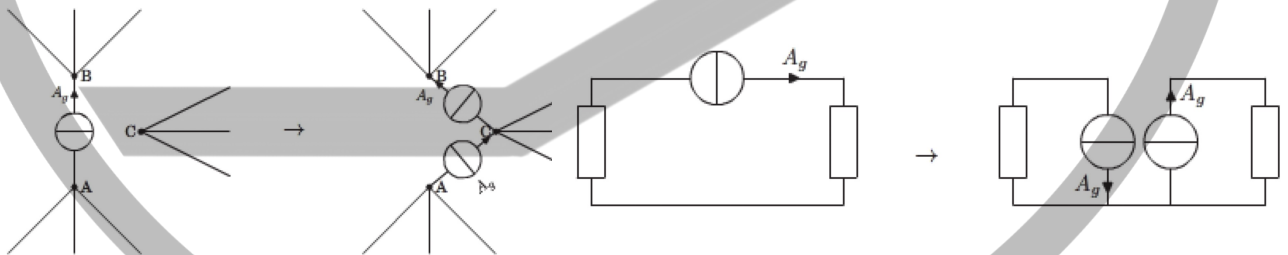
$$\Rightarrow \boxed{I_2 = A \cdot \frac{R_1}{R_2 + R_1}}$$

### SDOPPIAMENTO GENERATORI:

1. Tensione:



2. Corrente:



## 2.6) Tecniche risolutive > Definizioni:

**REGIME STAZIONARIO:** Un sistema elettrico si dice in REGIME/ DOMINIO STAZIONARIO quando le grandezze o proprietà caratterizzanti, non variano nel tempo. Ad esempio: resistenza, capacità, induttanza, interruttori e via dicendo.

-> Il regime statico è la condizione in cui le derivate delle grandezze di un determinato sistema, rispetto al tempo, sono nulle.

Da <<https://www.asdeveloper.it/regime-stazionario-e-regime-dinamico/>>

**REGIME DINAMICO:** Il REGIME/DOMINIO DINAMICO di un sistema elettrico indica invece una condizione nella quale le grandezze caratterizzanti variano nel tempo. Hanno quindi le derivate rispetto al tempo, non nulle.

-> Il regime dinamico può essere anche visto come la condizione che si verifica quando un sistema elettrico passa dalla condizione di regime stazionario a quello sinusoidale, ad esempio.

Da <<https://www.asdeveloper.it/regime-stazionario-e-regime-dinamico/>>

-> Il **REGIME ARMONICO** è un caso particolare del regime dinamico.

**RETE:** (o circuito elettrico) la connessione di un numero arbitrario di bipoli attraverso i loro terminali o morsetti.

**NODO:** è quel luogo dello spazio che connette due o più terminali.

- **IMPROPRIO:** collega solo due bipoli. -> non si modifica la corrente perché in serie si mantiene.

-> Un corto circuito è una serie infinita di nodi impropri.

- **PROPRIO:** collega più di due bipoli, #nodi  $\geq 3$ . -> In quello proprio si modifica la corrente.

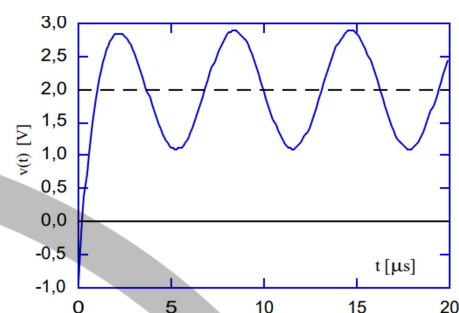
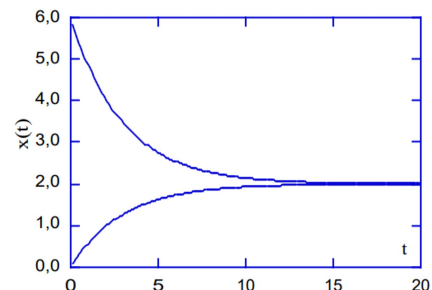
**LATO ( o RAMO):** è la porzione di rete/circuito compresa tra due nodi propri.

**MAGLIA:** è l'insieme dei rami che forma un percorso chiuso.

**ANELLO:** è una maglia minima (una maglia che NON contiene altre maglie).

**Bipoli in SERIE:** Due bipoli sono in serie quando hanno un unico terminale in comune e questo è improprio.

**Bipoli in PARALLELO:** due bipoli sono in parallelo quando hanno in comune due nodi propri.



## 2.7) Tecniche risolutive > Domande del capitolo:

? Perché nei generatori abbiamo messo le variabili nello stesso verso mentre non l'abbiamo fatto per gli altri bipoli?

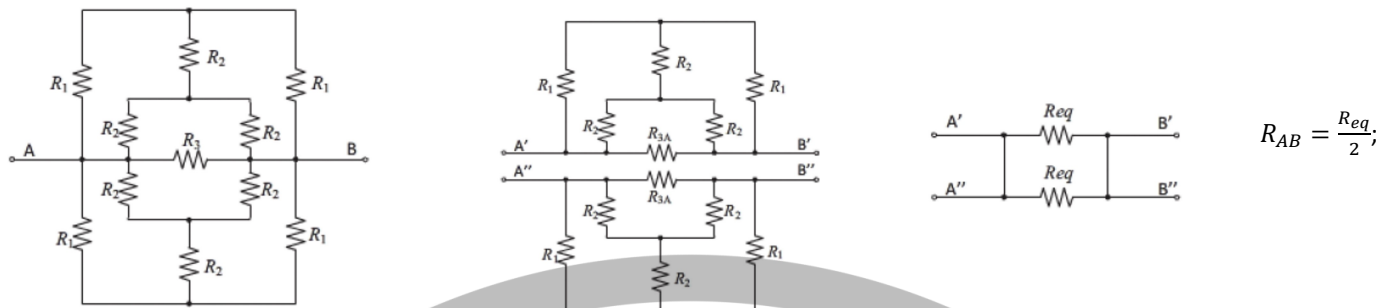
-> Per convenzione. In questo caso essendo resistori non assorbono energia. I generatori possono avere corrente meno (in questa maniera buttano via energia dissipando calore) mentre gli altri bipoli non generano mai energia.



## 2.8) Tecniche risolutive > Suggerimenti:

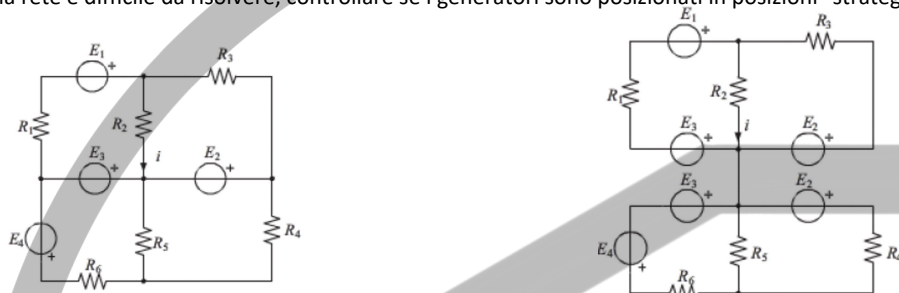
### Simmetria circuito:

-> Nel caso in cui un circuito sia simmetrico, è possibile dividere le due simmetrie per svolgere i calcoli e poi riunirle:



### Sdoppiamento generatori:

-> Se una rete è difficile da risolvere, controllare se i generatori sono posizionati in posizioni "strategiche":



[www.handouts.it](http://www.handouts.it)